

Chapitre 2

Les développements limités

Définition 2.1 (Développement limité d'une fonction en 0) Soit $n \in \mathbb{N}$ et soit f une fonction définie au voisinage de 0. On dit que f admet un développement limité d'ordre n au voisinage de 0 (on note de façon abrégée $DL_n(0)$) s'il existe un polynôme $P \in \mathbb{R}[X]$ de degré au plus égale à n tel que

$$f(x) = P(x) + o_0(x^n).$$

La fonction polynomiale P est appelée partie régulière du développement limité d'ordre n en 0 de f .

Exemple 2.2

- Les polynômes réels admettent des développements limités à tous les ordres. Par exemple, le polynôme $f(x) = 1 + 2x - 3x^2 + x^3$ admet pour développement limité en 0 :

- $f(x) = 1 + 2x - 3x^2 + o_0(x^2)$ développement limité à l'ordre 2 en 0.

- $f(x) = 1 + 2x - 3x^2 + x^3 + o_0(x^5)$ développement limité à l'ordre 5 en 0.

- On a

$$\frac{1}{1-x} = \frac{1-x^{n+1}}{1-x} + \frac{x^{n+1}}{1-x} = 1 + x + x^2 + \cdots + x^n + x^n \frac{x}{1-x}$$

Comme $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x}{1-x} = 0$, le $DL_n(0)$ de la fonction $x \mapsto \frac{1}{1-x}$ est $1 + x + x^2 + \cdots + x^n$;

$$\frac{1}{1-x} = 1 + x + x^2 + \cdots + x^n + o(x^n)$$

Définition 2.3 (Développement limité d'une fonction en x_0) Soit $n \in \mathbb{N}$ et soit f une fonction définie au voisinage de x_0 . On dit que f admet un développement limité

d'ordre n au voisinage de x_0 s'il existe un polynôme $P \in \mathbb{R}[X]$ de degré au plus égale à n tel que

$$f(x) = P(x) + \circ_{x_0}((x - x_0)^n).$$

Remarque 2.4 Dans la pratique, on utilise surtout les développements limités en 0. En fait si f admet un développement limité d'ordre n en x_0 de la forme

$$f(x) = P(x) + \circ_{x_0}((x - x_0)^n)$$

alors par le changement de variable $h = x - x_0$ on se ramène à un développement limité en 0

$$f(x_0 + h) = P(x_0 + h) + \circ_0(h^n).$$

Proposition 2.5 (Unicité du développement limité) Si une fonction f admet un développement limité d'ordre n en 0, celui-ci est unique.

Démonstration. Par l'absurde. Supposons que f admette en 0 deux développements limités d'ordre n distincts. Alors il existe deux polynômes $P_1, P_2 \in \mathbb{R}[X]$ de degré au plus n tels que

$$f(x) = P_1(x) + \circ_0(x^n) \quad \text{et} \quad f(x) = P_2(x) + \circ_0(x^n).$$

Donc

$$P_1(x) - P_2(x) = \circ_0(x^n).$$

Écrivant

$$P_1(x) - P_2(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_0$$

Comme la fonction $x \mapsto x^n$ ne s'annule pas et $P_1(x) - P_2(x) = \circ_0(x^n)$, on obtient

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{P_1(x) - P_2(x)}{x^n} = 0 \tag{2.1}$$

ou encore

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_0}{x^n} = 0$$

ce qui est impossible puisque $P_1(x) - P_2(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_0 \neq 0$. □

Proposition 2.6 Soit f une fonction admettant un développement limité d'ordre n en 0 de partie régulière P .

- Si f est paire alors la fonction polynomiale P est paire.
- Si f est impaire alors la fonction polynomiale P est impaire.

Démonstration. Si f admet un développement limité d'ordre n en 0 de partie régulière P alors il existe un voisinage V de 0 et une fonction ε définie sur $V \setminus \{0\}$ tels que pour tout $x \in V \setminus \{0\}$

$$f(x) = P(x) + x^n \varepsilon(x) \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon(x) = 0.$$

Comme V est un voisinage de 0 , il existe $\eta > 0$ tel que $] - \eta, \eta[\subseteq V$. Pour tout $x \in] - \eta, \eta[\setminus \{0\}$ on a

$$f(-x) = P(-x) + (-1)^n x^n \varepsilon(-x) = P(-x) + x^n \varepsilon_1(x)$$

où la fonction ε_1 est définie sur $] - \eta, \eta[\setminus \{0\}$ par $\varepsilon_1(x) = (-1)^n \varepsilon(-x)$ et vérifie $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_1(x) = 0$. Ainsi

- Si f est paire alors pour tout $x \in] - \eta, \eta[$ on a $f(-x) = f(x)$. Par unicité du développement limité d'ordre n en 0 (Proposition 2.5), on en déduit que $P(x) = P(-x)$ pour tout $x \in] - \eta, \eta[$, et par conséquent $P(x) = P(-x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$.
- Si f est impaire alors pour tout $x \in] - \eta, \eta[$ on a $f(-x) = -f(x)$. Par unicité du développement limité d'ordre n en 0 (Proposition 2.5), on en déduit que $P(-x) = -P(x)$ pour tout $x \in] - \eta, \eta[$, et par conséquent $P(-x) = -P(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$.

□

Proposition 2.7 *Si f admet un développement limité d'ordre $n \geq 1$ au voisinage de 0*

$$f(x) = a_0 + a_1 x + \cdots + a_n x^n + o_0(x^n)$$

alors f est continue ou prolongeable par continuité en 0 . Plus précisément, il existe un voisinage V de 0 tel que la fonction

$$\tilde{f}(x) = \begin{cases} f(x) & \text{si } x \in V \setminus \{0\} \\ a_0 & \text{si } x = 0 \end{cases}$$

est continue en 0 . De plus \tilde{f} est dérivable en 0 de nombre dérivé a_1 .

Démonstration. La fonction f admet un développement limité d'ordre n au voisinage de 0, donc il existe un voisinage V de 0 et une fonction ε définie sur $V \setminus \{0\}$ tels que

$$\left\{ \begin{array}{l} \forall x \in V \setminus \{0\} \quad f(x) = a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n + x^n\varepsilon(x) \\ \text{et} \\ \lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon(x) = 0. \end{array} \right.$$

Comme $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon(x) = 0$,

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0^+} a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n + \varepsilon(x)x^n = a_0$$

et

$$\lim_{x \rightarrow 0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0^-} a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n + \varepsilon(x)x^n = a_0$$

ce qui montre que la fonction

$$\tilde{f}(x) = \begin{cases} f(x) & \text{si } x \in V \setminus \{0\} \\ a_0 & \text{si } x = 0. \end{cases}$$

est continue en 0.

Pour tout $x \in V \setminus \{0\}$, on a $f(x) = a_0 + a_1x + \cdots + a_nx^n + \varepsilon(x)x^n$. Comme $n \geq 1$ et $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon(x) = 0$, on obtient

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{f(x) - a_0}{x} = \lim_{x \rightarrow 0^+} a_1 + \cdots + a_nx^{n-1} + \varepsilon(x)x^{n-1} = a_1$$

et

$$\lim_{x \rightarrow 0^-} \frac{f(x) - a_0}{x} = \lim_{x \rightarrow 0^-} a_1 + \cdots + a_nx^{n-1} + \varepsilon(x)x^{n-1} = a_1.$$

Par suite la fonction \tilde{f} est dérivable en 0 de nombre dérivé a_1 . □

Remarque 2.8 *Attention! Même lorsque $n \geq 2$, l'existence d'un développement limité d'ordre n n'assure pas l'existence de $f''(0)$. Par exemple, considérons la fonction f définie par*

$$f(x) = \begin{cases} 1 + x + x^2 + x^3 \sin\left(\frac{1}{x^2}\right) & \text{si } x \neq 0 \\ 1 & \text{si } x = 0 \end{cases}$$

Pour tout $x \neq 0$, on a

$$f'(x) = 1 + 2x + 3x^2 \sin\left(\frac{1}{x^2}\right) - 2 \cos\left(\frac{1}{x^2}\right)$$

Donc f n'est pas deux fois dérivable en 0 car f' n'est pas continue à gauche de 0 (cela est dû au terme $2 \cos(\frac{1}{x^2})$ qui n'a pas de limite quand x tend vers 0). Pourtant la fonction f vérifie

$$f(x) = 1 + x + x^2 + o_0(x^2).$$

□

Exemple 2.9 Le théorème de Taylor-Young permet d'obtenir le développement limité d'ordre n en 0 de plusieurs fonctions usuelles :

- Considérons la fonction $f : x \mapsto e^x$. Pour tout $k \in \mathbb{N}$, on a $f^{(k)}(0) = 1$. On en déduit que

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3!} + \cdots + \frac{x^n}{n!} + o_0(x^n).$$

- Considérons la fonction $f : x \mapsto \cos(x)$. Pour tout $k \in \mathbb{N}$, on a

$$\cos(x)^{(k)} = \cos\left(x + k\frac{\pi}{2}\right).$$

En particulier,

$$\cos(0)^{(k)} = \begin{cases} (-1)^{\frac{k}{2}} & \text{si } k \text{ est pair} \\ 0 & \text{si } k \text{ est impair} \end{cases}$$

On en déduit que

$$\cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \cdots + (-1)^p \frac{x^{2p}}{(2p)!} + o_0(x^{2p+1}).$$

- Considérons la fonction $f : x \mapsto \sin(x)$. Pour tout $k \in \mathbb{N}$, on a

$$\sin(x)^{(k)} = \sin\left(x + k\frac{\pi}{2}\right).$$

En particulier,

$$\sin(0)^{(k)} = \begin{cases} 0 & \text{si } k \text{ est pair} \\ (-1)^p & \text{si } k = 2p + 1 \end{cases}$$

On en déduit que

$$\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \cdots + (-1)^p \frac{x^{2p+1}}{(2p+1)!} + o_0(x^{2p+2}).$$

- Soit $\alpha \in \mathbb{R}$. Considérons la fonction $f : x \mapsto (1+x)^\alpha$. Pour tout $k \in \mathbb{N}$, on a $f^{(k)} = \alpha(\alpha-1)\cdots(\alpha-k+1)$. On en déduit que

$$(1+x)^\alpha = 1 + \alpha x + \alpha(\alpha-1)\frac{x^2}{2} + \cdots + \frac{\alpha(\alpha-1)\cdots(\alpha-n+1)}{n!}x^n + o_0(x^n).$$

Exercice 2.10

1. Donner le développement limité de la fonction $x \mapsto 1 + x - x^4$ au voisinage de 0 d'ordre 2 et d'ordre 5.
2. Donner le développement limité de la fonction $x \mapsto \frac{1}{1+x}$ au voisinage de 0 d'ordre 3.
3. Donner le développement limité de la fonction $x \mapsto \frac{1}{x}$ au voisinage de 1 d'ordre 3.

La notion de développement limité possède pour généralisation naturelle les notions de développements limités à gauche ou à droite. Par exemple, la fonction $f : x \mapsto \frac{1}{1+|x|}$ n'est pas dérivable en 0 donc n'admet pas en 0 de développement limité d'ordre supérieur à 1. Remarquons que

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{1+x} & \text{si } x \geq 0 \\ \frac{1}{1-x} & \text{si } x \leq 0 \end{cases}$$

et que les fonctions $f_1(x) = \frac{1}{1+x}$ et $f_2(x) = \frac{1}{1-x}$ admettent pour développement limité d'ordre n en 0 respectivement

$$\frac{1}{1+x} = \sum_{k=0}^n (-1)^k x^k + o(x^n) \quad \text{et} \quad \frac{1}{1-x} = \sum_{k=0}^n x^k + o(x^n)$$

Ces considérations motivent la définition suivante.

Définition 2.11

- On dit que la fonction f admet un développement limité d'ordre n à gauche de 0 s'il existe un polynôme P de $\mathbb{R}[X]$ de degré au plus égal à n , un réel η strictement négatif et une application ε définie sur $]\eta, 0[$ tels que pour tout $x \in]\eta, 0[$

$$f(x) = P(x) + x^n \varepsilon(x) \quad \text{avec} \quad \lim_{x \rightarrow 0^-} \varepsilon(x) = 0.$$

On note $f(x) = P(x) + o_{0^-}(x^n)$.

- On dit que la fonction f admet un développement limité d'ordre n à droite de 0 s'il existe un polynôme P de $\mathbb{R}[X]$ de degré au plus égal à n , un réel η strictement positif et une application ε définie sur $]0, \eta[$ tels que pour tout $x \in]0, \eta[$

$$f(x) = P(x) + x^n \varepsilon(x) \quad \text{avec} \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} \varepsilon(x) = 0.$$

On note $f(x) = P(x) + o_{0^+}(x^n)$

Exemple 2.12 Comme $|x| = \begin{cases} x & \text{si } x \geq 0 \\ -x & \text{si } x \leq 0 \end{cases}$, on obtient

$$\frac{\sin(x)}{|x|} = 1 - \frac{x^2}{6} + \frac{x^4}{5!} + \circ_{0^+}(x^4)$$

$$\frac{\sin(x)}{|x|} = -1 + \frac{x^2}{6} - \frac{x^4}{5!} + \circ_{0^-}(x^4)$$

Définition 2.13 (Développement limité au voisinage de l'infini) On dit qu'une fonction f admet un développement limité généralisé d'ordre n au voisinage de $+\infty$ (resp. $-\infty$) si la fonction $t \mapsto f(\frac{1}{t})$ admet un développement limité d'ordre n à droite (resp. à gauche) en 0. Ce développement limité généralisé est donné par

$$f(x) = P\left(\frac{1}{x}\right) + \frac{\varepsilon(x)}{x^n} \quad \text{avec} \quad \lim_{x \rightarrow +\infty} \varepsilon(x) = 0 \quad (\text{resp.}, \lim_{x \rightarrow -\infty} \varepsilon(x) = 0).$$

On note $f(x) = P(\frac{1}{x}) + \circ_{+\infty}(\frac{1}{x^n})$ resp., $f(x) = P(\frac{1}{x}) + \circ_{-\infty}(\frac{1}{x^n})$

Exemple 2.14 Calculons le développement limité généralisé d'ordre 3 au voisinage de $+\infty$ de la fonction $f(x) = \frac{x}{x+1}$. Pour cela, considérons la fonction g définie par

$$g(t) = f(1/t).$$

On a

$$g(t) = \frac{\frac{1}{t}}{\frac{1}{t} + 1} = \frac{1}{1+t}$$

et le développement limité d'ordre 3 en 0 de g est $g(t) = 1 - t + t^2 - t^3 + \circ(t^3)$. On en déduit que f admet pour développement limité généralisé à l'ordre 3 au voisinage de $+\infty$

$$f(x) = 1 - \frac{1}{x} + \frac{1}{x^2} - \frac{1}{x^3} + \circ_{+\infty}\left(\frac{1}{x^3}\right).$$

2.1 Opérations sur les développements limités

Lorsque la fonction f a une expression un peu plus compliquée, le théorème de Taylor-Young conduit rapidement à des calculs longs et compliqués.

Comme on a vu, on peut toujours se ramener d'un développement limité en un point quelconque $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$ à un développement limité en 0. C'est pour quoi, on expliquera uniquement les opérations sur les développements limités en 0.

Proposition 2.15 Soit $n \in \mathbb{N}$. Soient f et g deux fonctions admettant des développements limités de même ordre n en 0 , de parties régulières respectives P et Q .

1. Pour tout $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$, la fonction $\alpha f + \beta g$ admet un développement limité d'ordre n en 0 de partie régulière $\alpha P + \beta Q$.
2. La fonction $f \times g$ admet un développement limité d'ordre n en 0 dont la partie régulière est obtenue en conservant les monômes de degré au plus égal à n du polynôme $P \times Q$.
3. Si $g(0) \neq 0$ alors la fonction $\frac{f}{g}$ admet un développement limité d'ordre n en 0 dont la partie régulière est le quotient de la division selon les puissances croissantes à l'ordre n de P par Q .

Démonstration. Les deux premières assertions sont des conséquences directs de la définition 2.1 et de la proposition 2.5.

Montrons l'assertion 3. Par hypothèse, f admet un développement limité d'ordre n en 0 de partie régulière P , donc il existe un voisinage V_1 de 0 et une fonction ε_1 définie sur $V_1 \setminus \{0\}$ tels que pour tout $x \in V_1 \setminus \{0\}$

$$f(x) = P(x) + x^n \varepsilon_1(x) \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_1(x) = 0.$$

Puisque g admet un développement limité en 0 , d'après la proposition 2.7, on peut supposer que g est continue en 0 . De plus, comme $\lim_{x \rightarrow 0} g(x) = g(0) \neq 0$, il existe un voisinage V_2 de 0 sur lequel g ne s'annule pas. D'autre part, il existe un voisinage V_3 de 0 et une fonction ε_2 définie sur $V_3 \setminus \{0\}$ tels que pour tout $x \in V_3 \setminus \{0\}$

$$g(x) = Q(x) + x^n \varepsilon_2(x) \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_2(x) = 0.$$

On a $Q(0) = g(0) \neq 0$, on peut donc effectuer la division selon les puissances croissantes à l'ordre n de P par Q ; il existe $(U, R) \in \mathbb{R}[X]^2$ tel que

$$P = Q \times U + X^{n+1} \times R \quad \text{avec} \quad \deg(U) \leq n.$$

Ainsi pour tout $x \in V_1 \cap V_2 \cap V_3$, on a

$$\begin{aligned} \frac{f(x)}{g(x)} &= \frac{P(x) + x^n \varepsilon_1(x)}{Q(x) + x^n \varepsilon_2(x)} = \frac{Q(x)U(x) + x^{n+1}R(x) + x^n \varepsilon_1(x)}{Q(x) + x^n \varepsilon_2(x)} \\ &= \frac{Q(x)U(x) + x^n U(x) \varepsilon_2(x)}{Q(x) + x^n \varepsilon_2(x)} + \frac{-x^n U(x) \varepsilon_2(x) + x^{n+1}R(x) + x^n \varepsilon_1(x)}{Q(x) + x^n \varepsilon_2(x)} \\ &= U(x) + x^n \frac{-U(x) \varepsilon_2(x) + xR(x) + \varepsilon_1(x)}{Q(x) + x^n \varepsilon_2(x)} \end{aligned}$$

Comme $\lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_1(x) = \lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_2(x) = 0$ et $Q(0) \neq 0$, on obtient $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{-U(x) \varepsilon_2(x) + xR(x) + \varepsilon_1(x)}{Q(x) + x^n \varepsilon_2(x)} = 0$.

On en déduit que

$$\forall x \in V_1 \cap V_2 \cap V_3 \quad \frac{f(x)}{g(x)} = U(x) + x^n \varepsilon_3(x) \quad \text{avec} \quad \deg(U) \leq n \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \varepsilon_3(x) = 0$$

où $\varepsilon_3(x) = \frac{-U(x) \varepsilon_2(x) + xR(x) + \varepsilon_1(x)}{Q(x) + x^n \varepsilon_2(x)}$. Ce qui montre que la fonction $\frac{f}{g}$ admet un développement limité d'ordre n en 0 de partie régulière U . \square

Exemple 2.16

- D'après l'exemple 2.9, les fonctions sinus et cosinus admettent pour développements limités en 0 à l'ordre 3,

$$\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + o_0(x^3) \quad \text{et} \quad \cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + o_0(x^3)$$

Donc les développements limités à l'ordre 3 en 0 pour les fonctions $x \mapsto \sin(x) + \cos(x)$ et $x \mapsto \sin(x) \cdot \cos(x)$ s'obtiennent de la manière suivante :

$$\begin{aligned} \sin(x) + \cos(x) &= \left(x - \frac{x^3}{3!}\right) + \left(1 - \frac{x^2}{2!}\right) + o_0(x^3) \\ &= 1 + x - \frac{x^2}{2} - \frac{x^3}{6} + o_0(x^3); \\ \sin(x) \times \cos(x) &= \left(x - \frac{x^3}{3!}\right) \cdot \left(1 - \frac{x^2}{2!}\right) + o_0(x^3) \\ &= x - \frac{x^3}{2} - \frac{x^3}{6} + \frac{x^5}{12} + o_0(x^3) \\ &= x - \frac{2x^3}{3} + o_0(x^3) \quad (\text{car } \frac{x^5}{12} = o_0(x^3)). \end{aligned}$$

- Déterminons le développement limité d'ordre 3 en 0 de la fonction $f : x \mapsto \frac{x+2}{e^x}$.

On a

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + o_0(x^3)$$

Puisque $e^0 \neq 0$, on peut effectuer la division par puissance croissante de $x + 2$ par $1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6}$.

$$\begin{array}{r|l}
 & 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} \\
 - & 2 + 2x + x^2 + \frac{x^3}{3} \\
 \hline
 & -x - x^2 - \frac{x^3}{3} \\
 - & -x - x^2 - \frac{x^3}{2} - \frac{x^4}{6} \\
 \hline
 - & \frac{1}{6}x^3 + \frac{x^4}{6} \\
 & \frac{1}{6}x^3 + \frac{1}{6}x^4 + \frac{1}{12}x^5 + \frac{1}{36}x^6 \\
 \hline
 & -\frac{1}{12}x^5 - \frac{1}{36}x^6
 \end{array}$$

Le développement limité d'ordre 3 en 0 de la fonction f est donc

$$\frac{x+2}{e^x} = 2 - x + \frac{1}{6}x^3 + o_0(x^3)$$

□

Proposition 2.17 Soit f une fonction définie au voisinage de 0, admettant un développement limité d'ordre n en 0 :

$$f(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n + o_0(x^n) = a_0 + P_0(x) + o_0(x^n)$$

et soit g une fonction définie au voisinage de a_0 , admettant un développement limité d'ordre n en a_0 :

$$g(x) = b_0 + b_1(x - a_0) + b_2(x - a_0)^2 + \dots + b_n(x - a_0)^n + o_{a_0}((x - a_0)^n)$$

ou encore

$$g(a_0 + h) = b_0 + b_1h + b_2h^2 + \dots + b_nh^n + o_0(h^n)$$

alors $g \circ f$ admet un développement limité d'ordre n en 0, dont la partie régulière est obtenue en tronquant le polynôme

$$b_0 + P_0(x)b_1 + \dots + [P_0(x)]^nb_n$$

à l'ordre n .

Démonstration. Comme $\lim_{x \rightarrow 0} f(x) = a_0$, la fonction $g \circ f$ est bien définie au voisinage de 0. Pour x voisin de 0, on pose $h(x) = f(x) - a_0$. Comme $\lim_{x \rightarrow 0} h(x) = 0$, on a

$$(g \circ f)(x) = g(a_0 + h(x)) = b_0 + b_1 h(x) + b_2 h(x)^2 + \cdots + b_n h(x)^n + \circ_0(h(x)^n).$$

Ainsi,

$$(g \circ f)(x) = b_0 + b_1 h(x) + b_2 h(x)^2 + \cdots + b_n h(x)^n + \circ_0(x^n)$$

puisque $h(x) = a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n + \circ_0(x^n)$. Enfin, comme h admet un développement limité d'ordre n en 0 donné par $h(x) = P_0(x) + \circ_0(x^n)$, on en déduit que la fonction $g \circ f$ admet un développement limité d'ordre n en 0 dont la partie régulière est obtenue en tronquant à l'ordre n le polynôme $b_0 + P_0(x)b_1 + \cdots + [P_0(x)]^n b_n$. \square

Remarquons que cette démonstration donne un moyen de calculer le développement limité de la fonction composée de deux fonctions.

Exemple 2.18 *Les fonctions sinus et exponentielle admettent en 0 pour développements limités :*

$$\sin(x) = x - \frac{x^3}{6} + \circ_0(x^4) \quad \text{et} \quad e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + \frac{x^4}{24} + \circ(x^4)$$

Comme $\lim_{x \rightarrow 0} \sin(x) = 0$, on obtient donc le développement limité d'ordre 4 en 0 suivant pour la fonction $h : x \mapsto e^{\sin(x)}$,

$$\begin{aligned} h(x) &= 1 + \left(x - \frac{x^3}{6}\right) + \frac{1}{2} \left(x - \frac{x^3}{6}\right)^2 + \frac{1}{6} \left(x - \frac{x^3}{6}\right)^3 + \frac{1}{24} \left(x - \frac{x^3}{6}\right)^4 + \circ(x^4) \\ &= 1 + \left(x - \frac{x^3}{6}\right) + \frac{1}{2} \left(x - \frac{x^3}{6}\right)^2 + \frac{1}{6} \left(x - \frac{x^3}{6}\right)^3 + \frac{1}{24} \left(x - \frac{x^3}{6}\right)^4 + \circ(x^4) \\ &= 1 + x + \frac{x^2}{2} - \frac{x^4}{8} + \circ(x^4). \end{aligned}$$

Lemme 2.19 *Soit $n \in \mathbb{N}$ et soit g une fonction dérivable au voisinage de 0.*

$$\text{Si } g'(x) = \circ(x^n) \quad \text{alors} \quad g(x) - g(0) = \circ(x^{n+1})$$

Démonstration. Soit $\varepsilon > 0$ fixé. Par hypothèse, $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{g'(x)}{x^n} = 0$. Donc,

il existe $\eta > 0$ tel que si $|x| < \eta$, on a $|g'(x)| < \varepsilon|x^n|$.

Si $x > 0$, appliquons l'inégalité des accroissements finis dans l'intervalle $[0, x]$,

pour $0 \leq x < \eta$ on obtient $|g(x) - g(0)| \leq \varepsilon x^{n+1}$.

De la même manière, si $-\eta < x < 0$, on obtient $|g(x) - g(0)| \leq \varepsilon|x|^{n+1}$. Donc pour $|x| < \eta$, on a bien $|g(x) - g(0)| \leq \varepsilon|x|^{n+1}$. Ce qui montre que $g(x) - g(0) = \circ(x^{n+1})$. \square

Proposition 2.20 Soit f une fonction dérivable sur un intervalle ouvert contenant 0. Si f' admet un développement limité d'ordre n en 0 de partie régulière P alors f admet un développement limité d'ordre $(n+1)$ en 0 dont la partie régulière est la primitive de P qui vaut $f(0)$ en 0. Autrement dit,

$$f(x) = f(0) + \int_0^x P(t)dt + o(x^{n+1}).$$

Démonstration. Posons $g(x) = f(x) - f(0) - \int_0^x P(t)dt$. Par hypothèse, on a

$$g'(x) = f'(x) - P(x) = o(x^n).$$

Comme $g(0) = 0$, le lemme 2.19 montre que $g(x) = o(x^{n+1})$. D'où

$$f(x) = f(0) + \int_0^x P(t)dt + o(x^{n+1}).$$

□

Remarque 2.21 L'existence d'un $DL_n(0)$ de f n'implique pas forcément l'existence d'un $DL_{n-1}(0)$ de f' . En effet la fonction $f(x) = x^2 \sin(\frac{1}{x})$ admet un $DL_1(0)$ qui s'écrit $f(x) = o(x)$. Mais

$$f'(x) = 2x \sin(\frac{1}{x}) - \cos(\frac{1}{x})$$

n'admet pas de $DL_0(0)$.

2.2 Utilisations des développements limités

Utilisation pour la recherche d'équivalents

Définition 2.22 Soient $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$, f et g deux fonctions définies au voisinage de x_0 . On dit que f est équivalente à g au voisinage de x_0 s'il existe un voisinage V de x_0 et une fonction Λ définie sur $V \setminus \{x_0\}$ telle que,

$$\forall x \in V \setminus \{x_0\} \quad f(x) = \Lambda(x)g(x) \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow x_0} \Lambda(x) = 1.$$

On note $f \underset{x_0}{\sim} g$ ou $f \sim g$ au voisinage de x_0 .

La proposition suivante est une conséquence directe de la définition 2.22.

Proposition 2.23 Soient $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$, f et g deux fonctions définies au voisinage de x_0 . Si g ne s'annule pas au voisinage de x_0 alors

$$f \underset{x_0}{\sim} g \iff \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = 1$$

Proposition 2.24 Soit f une fonction admettant un $DL_n(x_0)$ de partie régulière

$$a_\nu(x - x_0)^\nu + \dots + a_n(x - x_0)^n \quad \text{'avec } a_\nu \neq 0.$$

Alors

$$f(x) \underset{x_0}{\sim} a_\nu(x - x_0)^\nu$$

Démonstration. Par hypothèse, on a

$$f(x) = a_\nu(x - x_0)^\nu + \dots + a_n(x - x_0)^n + (x - x_0)^n \varepsilon(x - x_0) \quad \text{avec} \quad \lim_{x \rightarrow x_0} \varepsilon(x - x_0) = 0$$

Donc

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{a_\nu(x - x_0)^\nu} &= \lim_{x \rightarrow x_0} 1 + \frac{a_{\nu+1}}{a_\nu}(x - x_0) + \dots + \frac{a_n}{a_\nu}(x - x_0)^{n-\nu} + \frac{1}{a_\nu}(x - x_0)^{n-\nu} \varepsilon(x - x_0) \\ &= 1 \end{aligned}$$

ce qui montre que $f(x) \underset{x_0}{\sim} a_\nu(x - x_0)^\nu$. □

Comportement local d'une fonction au voisinage d'un point critique

Proposition 2.25 Soit f une fonction définie au voisinage de x_0 . Supposons que f admette un $DL_p(x_0)$ de la forme

$$f(x) = f(x_0) + \alpha(x - x_0)^p + o((x - x_0)^p) \quad \text{avec } \alpha \neq 0 \text{ et } p \geq 2.$$

Alors

1. si p est pair et $\alpha > 0$, alors x_0 est un minimum local;
2. si p est pair et $\alpha < 0$, alors x_0 est un maximum local;
3. si p est impair, x_0 n'est ni un minimum, ni un maximum.

Démonstration. Si p est pair et $\alpha > 0$, alors le fait que $\lim_{x \rightarrow x_0} o((x - x_0)^p) = 0$, assure l'existence d'un $\eta > 0$ tel que si $|x - x_0| < \eta$, on a $|o((x - x_0)^p)| < \frac{\alpha}{4}(x - x_0)^p$. Donc, pour $|x - x_0| < \eta$, on obtient

$$0 < \frac{\alpha}{2}(x - x_0)^p < \frac{\alpha}{2}(x - x_0)^p + o((x - x_0)^p)$$

D'où

$$\begin{aligned} f(x) &= f(x_0) + \alpha(x - x_0)^p + o((x - x_0)^p) \\ &\geq f(x_0) + \frac{\alpha}{2}(x - x_0)^p + o((x - x_0)^p) \\ &\geq f(x_0) \end{aligned}$$

Le deuxième cas se ramène au premier en considérant $-f$. Dans le troisième cas, supposons par exemple que $\alpha > 0$. On a alors, en suivant une démarche analogue

$$f(x) \geq f(x_0) + \frac{\alpha}{2}(x - x_0)^p + o((x - x_0)^p) > f(x_0)$$

pour $0 < x - x_0 < \eta$, ce qui interdit d'avoir un maximum local ; et lorsque $-\eta < x - x_0 < 0$

$$f(x) \leq f(x_0) + \frac{\alpha}{2}(x - x_0)^p + o((x - x_0)^p) < f(x_0)$$

ce qui interdit d'avoir un minimum local. □

Position d'une courbe par rapport à sa tangente

Proposition 2.26 *Soit f une fonction admettant un développement limité en x_0 de la forme*

$$f(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_p(x - x_0)^p + o((x - x_0)^p)$$

où p est le plus petit entier ≥ 2 tel que a_p soit non nul. Alors l'équation de la tangente à la courbe de f en x_0 est $y = a_0 + a_1(x - x_0)$ et la position de la courbe par rapport à la tangente est donnée par le signe de $a_p(x - x_0)^p$.

Position d'une courbe par rapport à son asymptote

Proposition 2.27 *On suppose que la fonction $x \mapsto \frac{f(x)}{x}$ admet un développement limité en ∞ :*

$$\frac{f(x)}{x} = a_0 + \frac{a_1}{x} + \frac{a_p}{x^p} + o\left(\frac{1}{x^p}\right)$$

où p est le plus petit entier ≥ 2 tel que a_p soit non nul. Alors la droite $y = a_0x + a_1$ est une asymptote à la courbe de f en ∞ et la position de la courbe par rapport à l'asymptote est donnée par le signe de $f(x) - y$, c-à-d le signe de $\frac{a_p}{x^p}$.

Exemple 2.28 Soit $f(x) = \sqrt{x + x^2}e^{\frac{1}{x}}$. Montrons que f admet une asymptote en $+\infty$.

En effet, posons $h = \frac{1}{x}$. Alors

$$\begin{aligned}\frac{f(x)}{x} &= hf\left(\frac{1}{h}\right) = h\sqrt{\frac{1}{h} + \frac{1}{h^2}}e^h \\ &= h\sqrt{\frac{1}{h^2}(h+1)}e^h = \frac{h}{|h|}\sqrt{h+1}e^h \\ &= \sqrt{h+1}e^h = \left(1 + \frac{h}{2} - \frac{h^2}{8}\right)\left(1 + h + \frac{h^2}{2}\right) + o(h^2) \\ &= 1 + \frac{3}{2}h + \frac{7}{8}h^2 + o(h^2)\end{aligned}$$

D'où

$$f(x) = \frac{3}{2} + x + \frac{7}{8x} + o\left(\frac{1}{x}\right)$$

Donc la courbe admet en $+\infty$ l'asymptote d'équation $y = \frac{3}{2} + x$. Comme $\frac{7}{8x}$ est positif au voisinage de $+\infty$, la courbe est en dessus de son asymptote.

Chapitre 3

Courbes paramétrées

Définition 3.1 Une courbe paramétrée est un couple (D, f) où D est une partie de \mathbb{R} et $f : D \rightarrow \mathbb{R}^2$ une application définie sur D à valeurs dans \mathbb{R}^2 .

L'ensemble $\{f(t), t \in D\}$ est appelé support de (D, f) .

Remarque 3.2 Écrivons $f(t) = M(t) = (x(t), y(t))$. Alors dans un plan \mathbb{P} muni d'un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) , la courbe paramétrée (D, f) décrit l'ensemble des points $M(x, y)$ du plan \mathbb{P} tels que (x, y) dépendent de paramètre t :

$$\vec{OM} = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j}$$

Physiquement, cela s'interprète comme la trajectoire d'un point mobile $M(t)$ en fonction du temps t .

Exemples 3.3

- Le couple $D = \mathbb{R}$ et $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ donnée par $f(t) = (t, at + b)$ définit une courbe paramétrée dont le support est la droite d'équation $y = ax + b$.

- Le système
$$\begin{cases} x = \cos(t) \\ y = \sin(t) \end{cases} \quad t \in [0, 2\pi[$$
 définit la courbe paramétrée dont le support est la cercle trigonométrique.

- Le système
$$\begin{cases} x = (1 - t)x_A + tx_B \\ y = (1 - t)y_A + ty_B \end{cases} \quad t \in [0, 1]$$
 définit la courbe paramétrée dont le support est le segment $[A, B]$.

Remarque 3.4

- Des courbes paramétrées différentes peuvent avoir un même support. C'est par exemple le cas des courbes :

$$\begin{array}{ccc} [0, 2\pi[& \longrightarrow & \mathbb{R}^2 \\ t & \longmapsto & (\cos(t), \sin(t)) \end{array} \quad \text{et} \quad \begin{array}{ccc} [0, 4\pi[& \longrightarrow & \mathbb{R}^2 \\ t & \longmapsto & (\cos(t), \sin(t)) \end{array}$$

dont le support est un cercle, parcouru une seule fois pour la première paramétrisation et deux fois pour l'autre.

- La paramétrisation n'est pas unique. En effet, si $\psi : I \longrightarrow D$ une bijection, alors $(I, f \circ \psi)$ et (D, f) ont le même support et définissent la même courbe.

3.1 Étude générale d'une courbe paramétrée

3.1.1 Réduction de domaine d'étude

Soit (D, f) une courbe paramétrée. Le domaine de définition de la courbe (D, f) est le domaine de définition D_f de f qui est l'intersection des ensembles de définition de $x(t)$ et $y(t)$.

La première étape d'étude de f consiste à réduire le domaine d'étude en s'appuyant sur une périodicité ou/et des symétries. Plusieurs cas sont possibles. La liste suivante n'est pas exhaustive.

- Cas où les fonctions x et y sont périodiques de période T , c-à-d pour tout $t \in D_f$

$$t - T \in D_f, \quad t + T \in D_f, \quad x(t + T) = x(t) \quad \text{et} \quad y(t + T) = y(t).$$

Donc on peut alors restreindre l'étude à l'intersection de D_f avec un intervalle de longueur T , et on obtient ainsi toute la courbe.

- Cas où D_f est symétrique par rapport à 0 et où les fonctions x et y sont paires. Alors pour tout $t \in D_f$, $M(-t) = M(t)$. Donc on peut alors restreindre l'étude à $D_f \cap \mathbb{R}_+$, et on obtient toute la courbe qui est parcourue deux fois.
- Cas où D_f est symétrique par rapport à 0 et où les fonctions x et y sont impaires. Alors pour tout $t \in D_f$, $M(-t)$ est le symétrique central du point $M(t)$ par rapport à O . Donc on peut alors restreindre l'étude à $D_f \cap \mathbb{R}_+$, et on obtient toute la courbe en complétant l'arc par une symétrie par rapport à O .

-
- Cas où D_f est symétrique par rapport à 0 et où la fonction x est paire et la fonction y est impaire. Alors pour tout $t \in D_f$ le point $M(-t)$ est le symétrique du point $M(t)$ par rapport à Ox . D'où on peut alors restreindre l'étude à $D_f \cap \mathbb{R}_+$, et on obtient toute la courbe en complétant l'arc par une symétrie par rapport à Ox .
 - Cas où D_f est symétrique par rapport à 0 et où la fonction x est impaire et la fonction y est paire. Alors pour tout $t \in D_f$ le point $M(-t)$ est le symétrique du point $M(t)$ par rapport à Oy . Donc on peut alors restreindre l'étude à $D_f \cap \mathbb{R}_+$, et on obtient toute la courbe en complétant l'arc par une symétrie par rapport à Oy .
 - Cas où D_f est symétrique par rapport à 0 et où $x(-t) = y(t)$ et $y(-t) = x(t)$. Alors pour tout $t \in D_f$ le point $M(-t)$ est le symétrique du point $M(t)$ par rapport à la droite d'équation $y = x$. Donc on peut alors restreindre l'étude à $D_f \cap \mathbb{R}_+$, et on obtient toute la courbe en complétant l'arc par une symétrie par rapport à $y = x$.
 - Cas où D_f est symétrique par rapport à 0 et où $x(-t) = -y(t)$ et $y(-t) = -x(t)$. Alors pour tout $t \in D_f$ le point $M(-t)$ est le symétrique du point $M(t)$ par rapport à la droite d'équation $y = -x$. Donc on peut alors restreindre l'étude à $D_f \cap \mathbb{R}_+$, et on obtient toute la courbe en complétant l'arc par une symétrie par rapport à $y = -x$.
 - Cas où D_f est symétrique par rapport à $\frac{\alpha}{2}$ pour un certain $\alpha \in \mathbb{R}$, c-à-d

$$\forall t \in D_f, \quad \alpha - t \in D_f$$

et où $\begin{cases} x(\alpha - t) = x(t) \\ y(\alpha - t) = y(t) \end{cases}$. Alors pour tout $t \in D_f$, le point $M(\alpha - t)$ coïncide avec le point $M(t)$. Donc on peut alors restreindre l'étude à $D_f \cap [\frac{\alpha}{2}, +\infty[$, et on obtient toute la courbe qui est par courbe deux fois.

Exemple 3.5 *Considérons la courbe paramétrée $t \mapsto (\sin(2t), \sin(3t))$, $t \in \mathbb{R}$.*

- *La fonction x est périodique de période $T_x = \frac{2\pi}{2} = \pi$ et la fonction y est également périodique, de période $T_y = \frac{2\pi}{3}$. Le rapport entre ces deux périodes est*

$$\frac{T_y}{T_x} = \frac{\frac{2\pi}{3}}{\pi} = \frac{2}{3}$$

C'est un nombre rationnel, il existe donc une période commune T entre x et y qui est donnée par

$$T = 3T_y = 2T_x = 2\pi$$

On peut donc se réduire à l'étude de la courbe sur un domaine de longueur 2π . Ainsi on obtient la courbe complète quand t décrit $[-\pi, \pi]$.

- Pour tout $t \in [-\pi, \pi]$, $x(-t) = -x(t)$ et $y(-t) = -y(t)$. On étudie et on construit la courbe pour $t \in [0, \pi]$ puis on obtient la courbe complète par symétrie centrale de centre O .
- Pour tout $t \in [0, \pi]$,

$$\begin{cases} x(\pi - t) = \sin(2\pi - 2t) = -\sin(2t) = -x(t) \\ y(\pi - t) = \sin(3\pi - 3t) = -\sin(3t) = -y(t) \end{cases}$$

On étudie et on construit la courbe pour $t \in [0, \frac{\pi}{2}]$, on effectue la réflexion d'axe Oy , puis on obtient la courbe complète par symétrie centrale de centre O .

3.1.2 Points simples, points multiples

Définition 3.6 Soit (D, f) une courbe paramétrée et soit A un point du plan. La multiplicité du point A par rapport à la courbe (D, f) est le nombre $\text{Card}(f^{-1}(A))$.

Si la multiplicité du A est égale à 2, A est dit double.

Remarque 3.7 Pour trouver les points doubles d'une courbe f , on cherche les couples $(u, v) \in D_f^2$ tels que

$$u < v \quad \text{et} \quad M(v) = M(u).$$

Exemple 3.8 Déterminer les points doubles de la courbe (\mathcal{C}) définie paramétriquement par

$$\begin{cases} x = t - \frac{1}{t^2} \\ y = t + t^2 \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}^*$$

Cherchons $u < v$ tels que $M(u) = M(v)$. Les nombres u et v vérifient

$$\begin{cases} u - \frac{1}{u^2} = v - \frac{1}{v^2} \\ u + u^2 = v + v^2 \end{cases} \iff \begin{cases} (u - v)(1 + \frac{u+v}{u^2v^2}) = 0 \\ (u - v)(1 + v + u) = 0 \end{cases}$$

ce qui s'écrit

$$\begin{cases} u + v = -1 \\ uv = \pm 1 \end{cases}$$

Donc u et v sont solution de $r^2 + r \pm 1 = 0$. D'où

$$u = \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} < v = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}$$

Le point double est donc $A = f(u) = f(v) = (\frac{2+2\sqrt{5}}{3+\sqrt{5}}, 1)$. □

3.2 Étude locale d'une courbe paramétrée

Définition 3.9 Soit $t \mapsto M(t) = (x(t), y(t))$, $t \in \mathcal{D}$, une courbe paramétrée et soit $t_0 \in \mathcal{D}$.

- On dit que la courbe est continue en t_0 si et seulement si les fonctions x et y le sont.
- On dit que la courbe est dérivable en t_0 si et seulement si les fonctions x et y le sont. On note $f'(t_0) = (x'(t_0), y'(t_0))$. Les dérivées d'ordre k sont définies par $f^{(k)}(t_0) = (x^{(k)}(t_0), y^{(k)}(t_0))$ quand elles existent. On dit que la courbe est de classe C^k ssi x et y sont de classe C^k .

En se basant sur les développements de Taylor-Young de x et y , on obtient

Proposition 3.10 Soit f une fonction de classe C^n sur un intervalle ouvert I contenant t_0 . Alors il existe une application $\varepsilon : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ telle que $\lim_{t \rightarrow t_0} \varepsilon(t) = 0$ et que

$$f(t) = f(t_0) + (t - t_0)f'(t_0) + \cdots + \frac{(t - t_0)^n}{n!}f^{(n)}(t_0) + (t - t_0)^n\varepsilon(t)$$

pour tout $t \in I$.

Définition 3.11 On dira que la courbe admet une tangente en $M(t_0)$ si la droite $(M(t_0)M(t))$ a une limite quand $t \rightarrow t_0$. D'une manière équivalente si

$$\lim_{t \rightarrow t_0^+} \frac{\overrightarrow{M(t_0)M(t)}}{\|\overrightarrow{M(t_0)M(t)}\|} = \pm \lim_{t \rightarrow t_0^-} \frac{\overrightarrow{M(t_0)M(t)}}{\|\overrightarrow{M(t_0)M(t)}\|}$$

car, selon l'orientation, deux vecteurs unitaires dirigent la droite $(M(t_0)M(t))$ sont possibles.

Points réguliers et singuliers

Définition 3.12 Soit $M(t_0)$ un point de la courbe paramétrée (D, f) . Le point $M(t_0)$ est dit régulier si

$$f'(t_0) = (x'(t_0), y'(t_0)) \neq (0, 0).$$

Un point non régulier est dit singulier ou stationnaire.

Proposition 3.13 Soit $M(t_0)$ un point d'une courbe paramétrée (D, f) de classe C^k . Alors

-
1. Si $M(t_0)$ est un point régulier, alors la courbe admet une tangente en $M(t_0)$ dirigée par $f'(t_0) = M'(t_0)$.
 2. Si $M(t_0)$ est un point singulier, alors la courbe admet une tangente en $M(t_0)$ dirigée par $f^{(p)}(t_0) = M^{(p)}(t_0)$, où p est le plus petit entier tel que $f^{(p)}(t_0) \neq 0$.

Démonstration. Soit $q = \min\{i \in \{1, \dots, k\} \mid f^{(i)}(t_0) \neq 0\}$. Par la formule de Taylor-Young on obtient

$$M(t) = M(t_0) + \frac{(t - t_0)^q}{q!} M^{(q)}(t_0) + (t - t_0)^q \varepsilon(t), \quad \lim_{t \rightarrow t_0} \varepsilon(t) = 0$$

D'où

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow t_0^+} \frac{\overrightarrow{M(t_0)M(t)}}{\|\overrightarrow{M(t_0)M(t)}\|} &= \lim_{t \rightarrow t_0^+} \frac{(t - t_0)^q (M^{(q)}(t_0) + q! \varepsilon(t))}{|t - t_0|^q \|M^{(q)}(t_0) + q! \varepsilon(t)\|} \\ &= \frac{M^{(q)}(t_0)}{\|M^{(q)}(t_0)\|} \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow t_0^-} \frac{\overrightarrow{M(t_0)M(t)}}{\|\overrightarrow{M(t_0)M(t)}\|} &= \lim_{t \rightarrow t_0^-} \frac{(t - t_0)^q (M^{(q)}(t_0) + q! \varepsilon(t))}{|t - t_0|^q \|M^{(q)}(t_0) + q! \varepsilon(t)\|} \\ &= (-1)^q \frac{M^{(q)}(t_0)}{\|M^{(q)}(t_0)\|} \end{aligned}$$

ce qui montre le résultat □

Remarque 3.14 Dans tous les cas, le premier vecteur dérivée non nul $f^{(p)}(t_0)$ est un vecteur directeur de la tangente en $M(t_0)$.

Pour avoir l'équation cartésienne de la tangente, on remarque que M appartient à la tangente veut dire que les vecteurs $\overrightarrow{M(t_0)M}$ et $f^{(p)}(t_0)$ sont liés. Ce qui donne

$$\begin{vmatrix} x - x(t_0) & x^{(p)}(t_0) \\ y - y(t_0) & y^{(p)}(t_0) \end{vmatrix} = 0 \implies y^{(p)}(t_0)(x - x(t_0)) - x^{(p)}(t_0)(y - y(t_0)) = 0$$

où (x, y) sont les coordonnées de point M .

Allure de la courbe au voisinage d'un point $M(t_0)$

On se propose de préciser l'allure de la courbe au voisinage de t_0 . On supposera que f est k -fois dérivable et qu'il existe deux vecteurs dérivées successifs indépendants au voisinage de t_0 . On pose

$$p = \min\{1 \leq i \leq k \mid f^{(i)}(t_0) \neq 0\} \quad \text{et} \quad q = \min\{p < i \leq k \mid f^{(i)}(t_0) \text{ soit indépendant de } f^{(p)}(t_0)\}$$

La formule de Taylor-Young d'ordre q , autour de t_0 :

$$M(t) = M(t_0) + \sum_{i=p}^{q-1} \frac{(t-t_0)^i}{i!} f^{(i)}(t_0) + \frac{(t-t_0)^q}{q!} f^{(q)}(t_0) + (t-t_0)^q \varepsilon(t), \quad \lim_{t \rightarrow t_0} \varepsilon(t) = 0$$

Comme pour tout $p+1 \leq i \leq q-1$, $\exists \lambda_i \in \mathbb{R}$ tel que $f^{(i)}(t_0) = \lambda_i f^{(p)}(t_0)$,

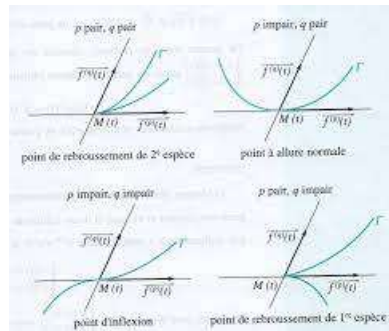
$$M(t) - M(t_0) = \left(\frac{1}{p!} + \lambda_{p+1} \frac{t-t_0}{(p+1)!} + \dots + \lambda_{q-1} \frac{(t-t_0)^{q-p-1}}{(q-1)!} \right) (t-t_0)^p f^{(p)}(t_0) + \frac{(t-t_0)^q}{q!} f^{(q)}(t_0)$$

Notons $X(t)$ et $Y(t)$ les coordonnées de $M(t)$ dans le repère $(M(t_0), f^{(p)}(t_0), f^{(q)}(t_0))$.

Alors

$$X(t) \underset{t_0}{\sim} \frac{(t-t_0)^p}{p!} \quad \text{et} \quad Y(t) \underset{t_0}{\sim} \frac{(t-t_0)^q}{q!}$$

En particulier, $X(t)$ et $(t-t_0)^p$ ont le même signe près de t_0 , et $Y(t)$ et $(t-t_0)^q$ ont le même signe près de t_0 . Suivant la parité des entiers p et q , la courbe ne peut donc avoir au voisinage du point $M(t_0)$ que l'une des quatre allures suivantes



Exemple 3.15 Étudier la courbe suivante au voisinage de $t_0 = 0$:

$$\begin{cases} x = e^t - 1 - t \\ y = t^3 \end{cases}$$

On a

$$\begin{cases} x = \frac{1}{2}t^2 + \frac{1}{6}t^3 + o(t^3) \\ y = t^3 \end{cases}$$

Alors

$$f(0) = (0, 0), \quad f'(0) = (0, 0) \quad f^{(2)}(1, 0) \quad \text{et} \quad f^{(3)} = (1, 6)$$

On voit que $f^{(2)}(0)$ et $f^{(3)}(0)$ sont libres, donc

$$p = 2 \quad \text{et} \quad q = 3$$

Donc $M(0)$ est un point de rebroussement de 1^e espèce

Branches infinies

Définition 3.16 On dit que (I, f) ou (C) admet une branche infinie en t_0 si $\lim_{t \rightarrow t_0} x(t) = \pm\infty$ ou $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t) = \pm\infty$

On distingue alors les cas suivants.

1. Si $\lim_{t \rightarrow t_0} x(t) = \ell$ et $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t) = \pm\infty$, alors (C) admet une asymptote d'équation $x = \ell$ au voisinage de t_0 .
2. Si $\lim_{t \rightarrow t_0} x(t) = \pm\infty$ et $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t) = \ell$, alors (C) admet une asymptote d'équation $y = \ell$ au voisinage de t_0 .
3. Si $\lim_{t \rightarrow t_0} x(t) = \pm\infty$ et $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t) = \pm\infty$ et
 - (a) Si $\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y(t)}{x(t)} = \pm\infty$ alors (C) admet une branche parabolique de direction Oy , au voisinage de t_0 .
 - (b) Si $\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y(t)}{x(t)} = 0$ alors (C) admet une branche parabolique de direction Ox , au voisinage de t_0 .
 - (c) Si $\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y(t)}{x(t)} = a \in \mathbb{R}^*$ et
 - i. Si $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t) - ax(t) = b$, alors (C) admet une asymptote d'équation $y = ax + b$, au voisinage de t_0 .
 - ii. Si $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t) - ax(t) = \pm\infty$, alors (C) admet une branche parabolique de direction $y = ax$, au voisinage de t_0 .
 - iii. Si $\lim_{t \rightarrow t_0} y(t) - ax(t)$ n'existe pas, alors on ne peut pas conclure.
 - (d) Si $\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{y(t)}{x(t)}$ n'existe pas, alors on ne peut pas conclure.

Etude d'une courbe paramétrée :

Le plan d'étude d'une courbe paramétrée est le suivant

1. Détermination du domaine de définition et réduire le domaine d'étude si possible ;
2. Dresser un tableau de variations de x et de y ;
3. Étude des asymptotes ;
4. Étude des points singuliers, calcul de quelques tangentes ;
5. Détermination des points doubles ;

6. Représentation graphique.

Exemple 3.17 On considère la courbe paramétrée f définie par

$$\begin{cases} x(t) = \frac{1}{1-t^2} \\ y(t) = \frac{t^3}{1-t^2} \end{cases}$$

Les fonctions x et y sont définies et dérivables sur $\mathbb{R} \setminus \{1, -1\}$. Comme la fonction x est paire et la fonction y est impaire, on peut se contenter de faire l'étude sur $D_e = \mathbb{R}^+ \setminus \{1\}$ et compléter ensuite par symétrie par rapport à l'axe des abscisses.

Pour tout $t \in D_e$, on a

$$x'(t) = \frac{2t}{(1-t^2)^2}$$

et

$$y'(t) = \frac{3t^2(1-t^2) + 2t^4}{(1-t^2)^2} = \frac{t^2(3-t^2)}{(1-t^2)^2}$$

On obtient, d'après calcul des limites le tableau de variations suivant :

t	0	1	$\sqrt{3}$	$+\infty$
x'	0	+	+	+
$x(t)$	1	$+\infty$	$-\infty$	0
$y(t)$	0	$+\infty$	$-\infty$	$-\infty$
y'	0	+	+	0

On a

$$\begin{cases} x'(t) = 0 \\ y'(t) = 0 \end{cases} \iff t = 0$$

Donc $M(0)$ est le seul point stationnaire de la courbe.

Au voisinage de 0, on a

$$\begin{cases} x(t) = 1 + t^2 + o(t^3) \\ y(t) = t^3 + o(t^3) \end{cases}$$

Comme les vecteurs $f^{(2)} = (2, 0)$ et $f^{(3)}(0) = (0, 6)$ sont libres, $p = 2$ et $q = 3$ et donc $M(0)$ est un point de rebroussement de 1^{er} espèce.

Remarquons que la courbe présente trois branches infinies :

- En 1 : On a

$$\lim_{t \rightarrow 1} \frac{y(t)}{x(t)} = \lim_{t \rightarrow 1} \frac{\frac{t^3}{1-t^2}}{\frac{1}{1-t^2}} = \lim_{t \rightarrow 1} t^3 = 1$$

et

$$\lim_{t \rightarrow 1} y(t) - x(t) = \lim_{t \rightarrow 1} \frac{t^3}{1-t^2} - \frac{1}{1-t^2} = \lim_{t \rightarrow 1} \frac{t^3 - 1}{1-t^2} = -\frac{3}{2}$$

donc la droite d'équation $y = x - \frac{3}{2}$ est asymptote à la courbe au voisinage de 1.

Ensuite :

$$y(t) - \left(x(t) - \frac{3}{2}\right) = \frac{t^3}{1-t^2} - \frac{1}{1-t^2} + \frac{3}{2} = \frac{-2t^2 + t + 1}{2(1+t)} = \frac{-(t-1)(t+\frac{1}{2})}{t+1}$$

est positif pour $t < 1$ et négatif pour $t > 1$. On en déduit que la courbe est au dessus de son asymptote lorsque t tend vers 1^- et au dessous lorsque tend vers 1^+ .

- En $+\infty$: On a

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = 0 \quad \text{et} \quad \lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = -\infty$$

donc l'axe des ordonnées est asymptote de la courbe en $+\infty$.

On obtient le tracé suivant

