

Ex 1 : $x(t)$ processus stationnaire au sens large (SSL)
de moyenne nulle et de fonction d'autocorrelation
 $R_{xx}(\tau)$. Soit $y(t) = x(t) + At$.

avec A v.a de moyenne nulle et de variance
égale à 1 et indépendante de $x(t)$.

1 - Calcul $E(y(t))$ et $R_{yy}(t+\tau, t)$

$$\begin{aligned} E(y(t)) &= E[x(t) + At] \\ &= E[x(t)] + E[At] \\ &= 0 + t E[A] \\ &= 0. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} R_{yy}(t+\tau, t) &= E[y(t+\tau) y^*(t)] \\ &= E[(x(t+\tau) + A(t+\tau))(x^*(t) + At)] \\ &= E[x(t+\tau) \cdot x(t) + x(t+\tau)At + A(t+\tau)x(t) \\ &\quad + A(t+\tau) \cdot At] \\ &= E[x(t+\tau)x(t)] + E[x(t+\tau)At] + E[A(t+\tau)x(t)] \\ &\quad + E[A(t+\tau) \cdot At] \\ &= R_{xx}(t+\tau, t) + t E[x(t+\tau) \cdot A] + (t+\tau) E[A \cdot x(t)] \\ &\quad + t(t+\tau) E[A^2] \\ &= R_{xx}(t+\tau, t) + E[x(t+\tau)] E[A] + (t+\tau) E[A] \cdot E[x(t)] \\ &\quad + t(t+\tau) \cdot \underbrace{= (R_{xx}(t+\tau) + 0 + 0 + t(t+\tau))}_{\text{dépend de } t} \end{aligned}$$

Ex1 (suite).

On a $R_{xy}(t+\tau, t)$ dépend de t
 donc $y(t)$ n'est pas SSL.

30) Calcul de $R_{xy}(t+\tau, t)$.

$$\begin{aligned}
 R_{xy}(t+\tau, t) &= E(x(t+\tau) y(t)) \\
 &= E[x(t+\tau) \cdot (x(t) + A t)] \\
 &= E[x(t+\tau) \cdot x(t) + x(t+\tau) \cdot A t] \\
 &= E[x(t+\tau) x(t)] + E[x(t+\tau) \cdot A \cdot t] \\
 &= E[x(t+\tau) x(t)] + t E[x(t+\tau) \cdot A] \\
 &= R_{xx}(t+\tau, t) + t \cdot \underbrace{E[x(t+\tau)]}_{=0} \underbrace{E[A]}_{=0} \\
 &= R_{xx}(t+\tau, t)
 \end{aligned}$$

Filtre de R.T $h(t)$

On applique à l'entrée du filtre un signal aléatoire $e(t)$:

$$e(t) = x(t) + b(t) \quad ; \quad x(t) = \lambda \cos(2\pi f_0 t)$$

λ, f_0 des constantes ; $b(t)$: bruit blanc stationnaire de densité spectrale de puissance

$$h(t) = \exp(-at) \cdot u(t) \quad ; \quad a > 0, \quad u(t) : \text{fonct. E. Heaviside}$$

$$1^\circ / \text{TF}(h(t)) = \text{TF}(u(t) e^{-at}) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-at} e^{-j2\pi f t} dt$$

$$H(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-(a+j2\pi f)t} dt = \frac{e^{-(a+j2\pi f)t}}{-(a+j2\pi f)} \Big|_{-\infty}^{+\infty} = \frac{1}{a+j2\pi f}$$

$$\text{Donc } \boxed{\text{TF}(h(t)) = \frac{1}{a+j2\pi f}}$$

Transmittance du filtre
ou
Fonction de transfert

Fonction

2°/ Puissance du signal $g_b(t) = b(t) * h(t)$ notée P_{g_b}

$$\text{DSP} = S_{g_b}(f) =$$

$$\text{on a } G_b(f) = \text{TF}(g_b(t)) = \text{TF}(b(t) * h(t)) = \text{TF}(b(t)) \cdot \text{TF}(h(t))$$

$$= B(f) \cdot H(f)$$

$$\Rightarrow \text{DSP} = S_{g_b}(f) = B^2(f) \cdot |H(f)|^2 = S_b(f) \cdot |H(f)|^2$$

$$= \sigma_b^2 \cdot \frac{1}{a^2 + 4\pi^2 f^2}$$

$$; \text{ pour } 2\pi f = ax \quad df = \frac{a}{2\pi} dx$$

$$\Rightarrow P_a = \int \sigma_b^2 \cdot \frac{1}{a^2 + 4\pi^2 f^2} df = \frac{\sigma_b^2 a}{2} \int \frac{1}{1 + x^2} dx = \frac{\sigma_b^2}{2}$$

Ex 2

TD N° 4

(2)

2017-2018

30)

$$g_x(t) = x(t) * h(t)$$

$$G_x(f) = \text{TF}(g_x(t)) = \text{TF}(x(t) * h(t)) = \text{TF}(x(t)) \cdot \text{TF}(h(t))$$

$$= X(f) \cdot H(f)$$

$$= x(f) \cdot \frac{1}{a + j2\pi f} = \frac{\lambda}{2} [\delta(f - f_0) + \delta(f + f_0)] \cdot \frac{1}{a + j2\pi f}$$

$$\left(\begin{aligned} H(f) &= \frac{1}{a + j2\pi f} = \frac{1}{\sqrt{a^2 + 4\pi^2 f^2}} \cdot \left(\frac{a - j2\pi f}{a - j2\pi f} \right) \\ &= \frac{1}{\sqrt{a^2 + 4\pi^2 f^2}} e^{j(\text{Arctg} \frac{2\pi f}{a})} \end{aligned} \right)$$

$$\Rightarrow G_x(f) = \frac{\lambda}{2} (\delta(f - f_0) + \delta(f + f_0)) H(f)$$

$$= \frac{\lambda}{2} (\delta(f - f_0) + \delta(f + f_0)) A(f) \exp(j\phi(f))$$

$$= \frac{\lambda}{2} (\delta(f - f_0) A(f_0) \exp(j\phi(f_0)) + \delta(f + f_0) A(f_0) \exp(j\phi(f_0)))$$

$$= \frac{\lambda}{2} A(f_0) [\delta(f - f_0) \exp(j\phi(f_0)) + \delta(f + f_0) \exp(j\phi(f_0))]$$

$$\swarrow$$

$$40/ \quad g_x(t) = \frac{\lambda}{2} \cdot A(f_0) \left[e^{+j2\pi f_0 t} \exp(j\phi(f_0)) + e^{-j2\pi f_0 t} \exp(j\phi(f_0)) \right]$$

$$g_x(t) = \lambda A(f_0) \cos(2\pi f_0 t + \phi(f_0))$$

power $P_{g_x} = \int g_x^2(t) dt = \frac{\lambda^2 A^2(f_0)}{2} = \frac{\lambda^2}{2} \frac{1}{a^2 + 4\pi^2 f_0^2}$

Ex 2

TD Ne 4

2017-2018

50/ Rapport signal - bruit $RSB = \frac{P_{sa}}{P_{sb}} = \frac{\lambda^2 \cdot 2a}{\sigma_b^2 (a^2 + 4\pi^2 f_0^2)}$

$$\Rightarrow \boxed{RSB = \frac{\lambda^2 a}{\sigma_b^2 (a^2 + 4\pi^2 f_0^2)}} = f(a)$$

RSB max quand $f'(a) = 0$

$$\Rightarrow a^2 + 4\pi^2 f_0^2 - 2a^2 = 0$$

soit $\boxed{a = 2\pi f_0}$

$$\boxed{RSB = 10 \lg_{10} \left(\frac{P_{ys}}{P_{yb}} \right)}$$

Ex 2

$$s(t) = x(t) + A \cos(2\pi f_0 t)$$

$x(t)$ bruit stationnaire de moyenne nulle et $A \cos 2\pi f_0 t$ signal déterministe.

1) Montrer que $s(t)$ n'est pas stationnaire et calculer sa puissance moyenne.

$$\begin{aligned} E(s(t)) &= E[x(t) + A \cos 2\pi f_0 t] \\ &= E[x(t)] + E[A \cos 2\pi f_0 t] \\ &= E[x(t)] + A \cos 2\pi f_0 t \\ &= A \cos 2\pi f_0 t \quad (\text{dépend du temps}) \end{aligned}$$

donc $s(t)$ n'est pas stationnaire.

Puissance :

$$\begin{aligned} P &= E(s^2(t)) \\ &= E[(x(t) + A \cos 2\pi f_0 t)^2] \\ &= E\left[(x(t))^2 + 2A \cos 2\pi f_0 t x(t) + (A \cos(2\pi f_0 t))^2\right] \\ &= E[x^2(t)] + 2A \cos 2\pi f_0 t E[x(t)] + (A \cos(2\pi f_0 t))^2 \\ &= E[x^2(t)] + A^2 \cos^2(2\pi f_0 t) \\ &= R_{xx}(0) + A^2 \cos^2(2\pi f_0 t) \end{aligned}$$

"
Puissance du

"
Puissance du signal.

Ex 3 (suite)

2°) Puissance moyenne temporelle de $s(t)$

$$P = \langle s^2(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} s^2(t) dt$$

$$= \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} (x^2(t) + 2A \cos 2\pi f_0 t x(t) + A^2 \cos^2 2\pi f_0 t) dt$$

$$= \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x^2(t) dt + \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} 2A \cos 2\pi f_0 t x(t) dt$$

$$+ \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} A^2 \cos^2 2\pi f_0 t dt$$

$$= R_{xx}(0) + \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} 2A \cos 2\pi f_0 t x(t) dt$$

$$+ \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{A^2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \cos^2(2\pi f_0 t) dt$$

$$= R_{xx}(0) + \lim_{T \rightarrow +\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \frac{A^2}{2} 2 \cos^2 2\pi f_0 t x(t) dt +$$

$$\neq R_{xx}(0) + A^2 \cos^2 2\pi f_0 t \quad \text{généralisé}$$

Donc puissance temporelle $\neq$ puissance stationnaire.

Puissance

Puissance

3°) Ex 3 (suite) TD N°4.

2015-2019

Calcul de la fonction d'auto-corrélation de $s(t)$.

$$R_{ss}(t+\tau, t) = E[s(t+\tau)s(t)]$$

$$= E\left\{ \left[x(t+\tau) + A \cos 2\pi f_0(t+\tau) \right] \left[x(t) + A \cos 2\pi f_0 t \right] \right\}$$

$$= E\left\{ \left[x(t+\tau)x(t) + x(t+\tau) \cdot A \cos 2\pi f_0 t + A \cos 2\pi f_0 t \cdot x(t) + A^2 \cos(2\pi f_0(t+\tau)) \cos(2\pi f_0 t) \right] \right\}$$

$$= E[x(t+\tau)x(t)] + E[A \cos 2\pi f_0 t \cdot x(t+\tau)] + E[A \cos 2\pi f_0 t \cdot x(t)] + E\left[A^2 \cos(2\pi f_0(t+\tau)) \cos 2\pi f_0 t\right]$$

$$= R_{xx}(\tau) + 0 + 0 + \frac{A^2}{2} [\cos(2\pi f_0(2t+\tau)) + \cos(2\pi f_0 \tau)]$$

• Calcul de la valeur moyenne temporelle.

$$\langle R_{ss}(t+\tau, t) \rangle = \langle R_{xx}(\tau) \rangle + \left\langle \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_0(2t+\tau)) + \cos 2\pi f_0 \tau \right\rangle$$

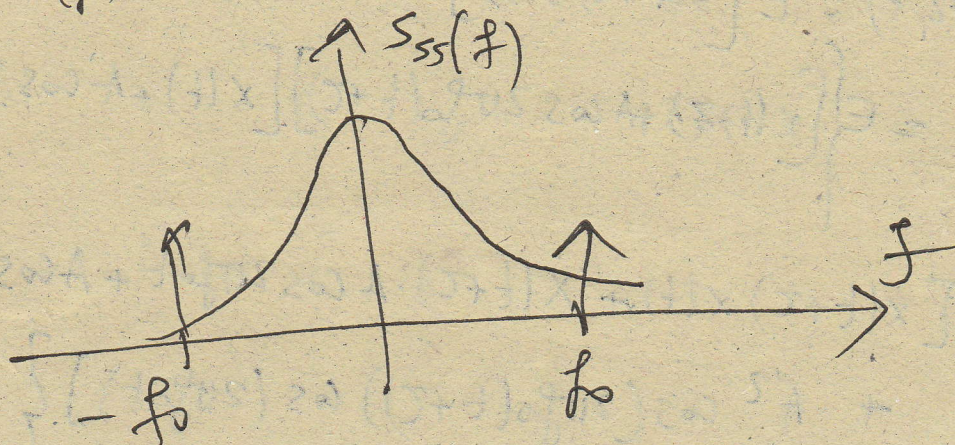
$$= R_{xx}(\tau) + \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_0 \tau)$$

4°) Densité spectrale de $s(t)$.

$$S_{ss}(f) = \text{TF}(R_{ss}(t)) = S_{xx}(f) + \frac{A^2}{2} [\delta(f-f_0) + \delta(f+f_0)]$$

40) si $x(t)$ est un bruit gaussien

$S_{ss}(f)$ a l'allure suivante.



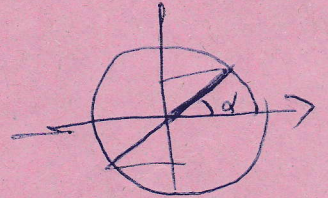
$$s(t) = \cos(\omega_0 t + \theta) + b(t).$$

$$H(\omega) = \frac{R/L}{\frac{R}{L} + j\omega} \quad ; \quad b(t) : \text{bruit, moyenné}$$

multi et $R_b(\tau) = k\delta(\tau)$

$\omega_0 = \text{cste}$; θ : v.a. uniform sur $] \pi, 2\pi[$

$b(t)$ et θ sont indépendants.



1°/ Moyenne de $s(t)$.

$$\begin{aligned} E[s(t)] &= E[\cos(\omega_0 t + \theta) + b(t)] = E[\cos(\omega_0 t + \theta)] \\ &= \frac{1}{\pi} \int_{\pi}^{2\pi} \cos(\omega_0 t + \theta) d\theta = \frac{1}{\pi} \left[\sin(\omega_0 t + \theta) \right]_{\pi}^{2\pi} \\ &= \frac{1}{\pi} [\sin(\omega_0 t + 2\pi) - \sin(\omega_0 t + \pi)] \\ &= \frac{1}{\pi} [\sin(\omega_0 t) + \sin \omega_0 t] = \underline{\underline{\frac{2}{\pi} \sin \omega_0 t}} \end{aligned}$$

2°/ Calcul de fonction de corrélation: $R_{ss}(t+\tau, t)$.

$$\begin{aligned} R_{ss}(t) &= E[s(t+\tau) \cdot s(t)] = E[(\cos(\omega_0(t+\tau) + \theta) + b(t+\tau)) \cdot (\cos(\omega_0 t + \theta) + b(t))] \\ &= E[\cos(\omega_0(t+\tau) + \theta) \cdot \cos(\omega_0 t + \theta)] + E[\cos(\omega_0(t+\tau) + \theta) \cdot b(t)] \\ &\quad + E[b(t+\tau) \cdot \cos(\omega_0 t + \theta)] + E[b(t+\tau) b(t)] \\ &= E[\cos(\omega_0(t+\tau) + \theta) \cdot \cos(\omega_0 t + \theta)] + k\delta(\tau) \\ &= k\delta(\tau) + \frac{1}{2} E[\cos(\omega_0(2t+\tau) + 2\theta) + \cos(\omega_0 \tau)] \end{aligned}$$

30/ $s(t)$ est-il stationnaire ?

$E(s(t))$ n'est pas constante ($= \frac{2}{\pi} \sin \omega_0 t$)



donc $s(t)$ n'est pas SSL

40/ $b(t)$ est-il stationnaire au SL.

on a $b(t)$ de moyenne nulle et de fct. de corrélation

$K \delta(t) \Rightarrow \underline{\underline{b(t) \text{ SSL}}}$

50/ Moyenne de $y(t) = h(t) * s(t)$

$$E[y(t)] = E[h(t) * s(t)] = \int$$

and,

$$h(t) * s(t) = h(t) * (\cos(\omega_0 t + \theta) + b(t))$$

$$H(\omega) = \frac{R/L}{j\omega + R/L} = \frac{a}{a + j\omega} = a \cdot \frac{1}{a + j\omega} = a \cdot \mathcal{F}\left(e^{-at}\right)$$

$$\Rightarrow \boxed{h(t) = a e^{-at}}$$

$$h(t) * s(t) = (a e^{-at}) * (\cos(\omega_0 t + \theta) + b(t))$$

$$= \int a e^{-a(t-\tau)} (\cos(\omega_0 \tau + \theta) + b(\tau)) d\tau$$

Solution de l'exercice 1: signal bruité

$$s(t) = \cos(\omega_0 t + \theta) + b(t)$$

1-

$$\begin{aligned}\bar{x}(t) &= E[x(t)] = E[\cos(\omega_0 t + \theta) + \underbrace{E[N(t)]}] \\ &= E[\cos(\omega_0 t + \theta)] = \int_{-\infty}^{\infty} \cos(\omega_0 t + \alpha) p_{\theta}(\alpha) d\alpha \\ &= \frac{1}{\pi} \int_{\pi}^{2\pi} \cos(\omega_0 t + \alpha) d\alpha = \frac{1}{\pi} [\sin(\omega_0 t + \alpha)]_{\pi}^{2\pi} = \frac{1}{\pi} \sin(\omega_0 t + 2\pi) - \frac{1}{\pi} \sin(\omega_0 t + \pi) \\ &= \underline{\frac{2}{\pi} \sin \omega_0 t}\end{aligned}$$

2-

$$\begin{aligned}R_x(t + \tau, t) &= E[x(t + \tau)x(t)] = E[(\cos(\omega_0(t + \tau) + \theta) + N(t + \tau))(\cos(\omega_0 t + \theta) + N(t))] \\ &= E[\cos(\omega_0(t + \tau) + \theta) \cos(\omega_0 t + \theta)] + E[N(t + \tau)N(t)] \\ &= E[\cos(\omega_0(t + \tau) + \theta) \cos(\omega_0 t + \theta)] + R_N(\tau) \\ &= K\delta(\tau) + E[\cos(\omega_0(t + \tau) + \theta) \cos(\omega_0 t + \theta)] = \underline{K\delta(\tau) + \frac{1}{2} \cos \omega_0 \tau = R_x(\tau)}\end{aligned}$$

3- La moyenne $\bar{x}(t)$ n'est pas constante donc $x(t)$ n'est pas SSL.

4- $E[N(t)] = 0$ et $E[N(t + \tau)N(t)] = K\delta(\tau)$ donc $N(t)$ est un bruit blanc SSL d'intensité K . $N(t_1)$ et $N(t_2)$ sont décorrélés $\forall t_1 \neq t_2$.

5- Si $h(t)$ est la réponse impulsionnelle du filtre linéaire et $a = R/L$, la moyenne de $y(t)$ est donnée

par :

$$\bar{y}(t) = E[y(t)] = h(t) \star x(t) = \frac{2a}{\pi} \int_{-\infty}^t e^{-a(t-\tau)} \sin \omega_0 \tau d\tau$$

$$\begin{aligned} I &= \int_{-\infty}^t e^{-a(t-\tau)} \sin \omega_0 \tau d\tau = \frac{-1}{\omega_0} \left[e^{-a(t-\tau)} \cos \omega_0 \tau \right]_{-\infty}^t + \frac{a}{\omega_0} \int_{-\infty}^t e^{-a(t-\tau)} \cos \omega_0 \tau d\tau \\ &= \frac{-1}{\omega_0} \left[e^{-a(t-\tau)} \cos \omega_0 \tau \right]_{-\infty}^t + \frac{a}{\omega_0^2} \left[e^{-a(t-\tau)} \sin \omega_0 \tau \right]_{-\infty}^t - \frac{a^2}{\omega_0^2} \int_{-\infty}^t e^{-a(t-\tau)} \sin \omega_0 \tau d\tau \\ &= \frac{\omega_0^2}{a^2 + \omega_0^2} e^{-at} \left[e^{a\tau} (a \sin \omega_0 \tau - \omega_0 \cos \omega_0 \tau) \right]_{-\infty}^t \end{aligned}$$

$$\bar{y}(t) = \frac{2a}{\pi(a^2 + \omega_0^2)} [a \sin \omega_0 \tau - \omega_0 \cos \omega_0 \tau]$$

6- La densité spectrale de puissance de N est donnée par :

$$\Psi_N(\omega) = K$$

7- Notons $\Psi_x(\omega) = TF[R_x(\tau)]$ la transformée de Fourier de $R_x(\tau)$.

$$\begin{aligned} \Psi_x(\omega) &= TF[R_x(\tau)] = TF[K\delta(\tau)] + \frac{1}{2} TF[\cos \omega_0 \tau] \\ &= K + \frac{1}{2} [\pi \delta(\omega + \omega_0) + \pi \delta(\omega - \omega_0)] \end{aligned}$$

8- On applique le résultat du cours 4 :

$$\Psi_y(\omega) = |H(\omega)|^2 \Psi_x(\omega) = \frac{a^2}{\omega^2 + a^2} \left[K + \frac{\pi}{2} (\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)) \right]$$

9- On obtient :

$$\begin{aligned} R_y(\tau) &= TF^{-1}[\Psi_y(\omega)] = TF^{-1} \left[\frac{K a^2}{\omega^2 + a^2} \right] + \frac{a^2}{2} TF^{-1} \left[\frac{\pi}{\omega^2 + a^2} (\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)) \right] \\ &= \frac{K a}{2} TF^{-1} \left[\frac{2a}{\omega^2 + a^2} \right] + \frac{a^2}{2} TF^{-1} \left[\frac{1}{\omega^2 + a^2} \right] \star \cos \omega_0 \tau \\ &= \frac{K a}{2} e^{-a|\tau|} + \frac{a^2}{2(\omega_0^2 + a^2)} \cos \omega_0 \tau \end{aligned}$$

Ex 5

- 1) Pour transmettre un signal sans déformation, la fréquence de capture doit être infinie.
- 2) En pratique $F_c = 2/T$

$$r(t) = (x(t) + b(t)) * h(t)$$

3) Fonction d'autocorrélation $C_{rr}(\tau)$

$$C_{rr}(\tau) = \int r(t) r^*(t-\tau) dt$$

$$= \int (x(t) + b(t)) (x(t-\tau) + b(t-\tau))^* dt$$

$$= \int x(t) x^*(t-\tau) dt + \int x(t) b^*(t-\tau) dt + \int b(t) x^*(t-\tau) dt + \int b(t) b^*(t-\tau) dt$$

" " " " indépendants

$$= C_{xx}(\tau) + C_{bb}(\tau)$$

donc $C_{rr}(\tau) = C_{xx}(\tau) + C_{bb}(\tau)$

4) $S_{rr}(f) = \text{TF}(C_{rr}(\tau)) =$

$$= \text{TF}[C_{xx}(\tau) + C_{bb}(\tau)]$$

$$= |x(f)|^2 + |b(f)|^2$$

$$= |x(f)|^2 + |b(f)|^2$$

Ex 5

1) Pour transmettre un signal sans déformation, la fréquence de capture doit être infinie.

2) En pratique $F_c = 2/T$

$$r(t) = (x(t) + b(t)) * h(t)$$

3) Fonction d'autocorrélation $C_{rr}(\tau)$

$$C_{rr}(\tau) = \int r(t) r^*(t-\tau) dt$$

$$= \int (x(t) + b(t)) (x(t-\tau) + b(t-\tau))^* dt$$

$$= \int x(t) x^*(t-\tau) dt + \int x(t) b^*(t-\tau) dt + \int b(t) x^*(t-\tau) dt + \int b(t) b^*(t-\tau) dt$$

"independants"

$$= C_{xx}(\tau) + C_{bb}(\tau)$$

donc

$$C_{rr}(\tau) = C_{xx}(\tau) + C_{bb}(\tau)$$

4)

$$\begin{aligned} S_{rr}(f) &= TF(C_{rr}(\tau)) = \\ &= TF[C_{xx}(\tau) + C_{bb}(\tau)] \\ &= |X(f)|^2 + |B(f)|^2 \\ &= |X(f)|^2 + B \end{aligned}$$

5°

$$\left. \frac{S}{B} \right|_{\text{avant}} = \frac{P_S}{P_B} = \frac{C_x(0)}{C_b(0)} = \frac{C_r(0)}{B}$$

$$\left. \frac{S'}{B} \right|_{\text{après}} = \frac{C_{ra}(0)}{C_{rb}(0)} = \frac{\int S_{rx}(f) df}{\int S_{rb} df} = \frac{0,8499 \text{ A}^2}{2BF_c} = \frac{0,8499 T \text{ A}^2}{4B}$$

= ?