

# Chapitre II

## Les systèmes d'équations linéaires, calcul de l'inverse d'une matrice

### 1 Les systèmes d'équations linéaires

**Exercice 1.1.** Résoudre le système et déterminer la réduite de Gauss de sa matrice  $A$  associée.

$$(S) \begin{cases} x + y + z = 3 \\ 2x + y + 3z = 1 \\ x - y + 3z = 5 \end{cases}$$

*Solution.*

*Système (S) :*

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & -1 & 3 & 5 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{array}$$

*Étape 1 :*

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 1 & -5 \\ 0 & -2 & 2 & 2 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{array}$$

*Étape 2 :*

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 1 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 12 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 2L_2 \end{array}$$

*Système équivalent à (S) :*

$$\begin{cases} x + y + z = 3 \\ -y + z = -5 \\ 0 = 12 \end{cases}$$

La dernière équation est impossible, donc le système (S) est impossible.

$$R = \begin{pmatrix} \boxed{1} & 1 & 1 \\ 0 & \boxed{-1} & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ est une réduite de Gauss de la matrice } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

**Exercice 1.2.** Résoudre le système et déterminer la réduite de Gauss de sa matrice  $A$  associée.

$$(S) \begin{cases} x + y + z + t = 4 \\ x + y + 6z + 4t = 3 \\ 2x + 2y + 3z = 5 \end{cases}$$

**Solution.**

**Systeme (S):**

$$\left| \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 6 & 4 & 3 \\ 2 & 2 & 3 & 0 & 5 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{array}$$

**Étape 1 :**

$$\left| \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 5 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -3 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1 \end{array}$$

**Étape 2 :**

$$\left| \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 5 & 3 & -1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftrightarrow L_3 \\ L_3 \leftrightarrow L_2 \end{array}$$

**Étape 3 :**

$$\left| \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 13 & 14 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 5L_2 \end{array}$$

$$R = \left( \begin{array}{cccc} \boxed{1} & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & -2 \\ 0 & 0 & 0 & \boxed{13} \end{array} \right) \text{ est une réduite de Gauss de la matrice } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 6 & 4 \\ 2 & 2 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

Les variables  $x, z, t$  correspondant aux pivots sont les variables principales et  $y$  est la variable secondaire.

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z + t = 4 \\ z - 2t = -3 \\ 13t = 14 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + z + t = 4 - y \\ z - 2t = -3 \\ 13t = 14 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{49}{13} - y \\ z = -\frac{11}{13} \\ t = \frac{14}{13} \\ y \in \mathbb{R} \end{cases}$$

Le système admet une infinité de solutions, l'ensemble des solutions

$$\mathcal{S} = \left\{ \left( \frac{49}{13} - y, y, -\frac{11}{13}, \frac{14}{13} \right) \in \mathbb{R}^4 : y \in \mathbb{R} \right\} = \left( \frac{49}{13}, 0, -\frac{11}{13}, \frac{14}{13} \right) + \text{vect}_{\mathbb{R}} \{ (-1, 1, 0, 0) \}$$

**Exercice 1.3.** Résoudre le système

$$(S) \begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ x + 2y + z = 0 \\ 3x + 4y + 5z = a \\ 2y + 3z = 2 \\ 2x + 5y + 6z = b \end{cases}$$

où  $a$  et  $b$  sont des paramètres réels.

*Solution.*

**Système (S):**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 5 & a \\ 0 & 2 & 3 & 2 \\ 2 & 5 & 6 & b \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \\ L_4 \\ L_5 \end{array}$$

**Étape 1 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & a-3 \\ 0 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & 3 & 2 & b-2 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1 \\ L_4 \\ L_5 \leftarrow L_5 - 2L_1 \end{array}$$

**Étape 2 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a-3 \\ 0 & 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 5 & b-2 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \\ L_4 \leftarrow L_4 - 2L_2 \\ L_5 \leftarrow L_5 - 3L_2 \end{array}$$

**Étape 3 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & b-2 \\ 0 & 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & a-3 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \leftrightarrow L_5 \\ L_4 \\ L_5 \leftrightarrow L_3 \end{array}$$

**Étape 4 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & b-2 \\ 0 & 0 & 0 & -b+4 \\ 0 & 0 & 0 & a-3 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \\ L_4 \leftarrow L_4 - L_3 \\ L_5 \end{array}$$

**Système équivalent à (S):**

$$\left\{ \begin{array}{l} x + y + 2z = 1 \\ y - z = 0 \\ 5z = b - 2 \\ 0 = -b + 4 \\ 0 = a - 2 \end{array} \right.$$

Si  $a \neq 2$  ou  $b \neq 4$  le système est impossible,  $\mathcal{S} = \emptyset$ .

Si  $a = 2$  et  $b = 4$  alors

$$(S) \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x + y + 2z = 1 \\ y - z = 0 \\ 5z = 2 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = -\frac{13}{2} \\ y = z = \frac{5}{2} \end{array} \right.$$

le système est de Cramer,  $\mathcal{S} = \left\{ \left( -\frac{13}{2}, \frac{5}{2}, \frac{5}{2} \right) \right\}$ .

**Exercice 1.4.** Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel et  $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, e_3, e_4\}$  une base de  $E$ .

Soient

$$u_1 = e_1 + 3e_2 + 5e_3 + e_4, \quad u_2 = 2e_1 + 4e_2 + 8e_3 + e_4 \quad \text{et} \quad u_3 = 3e_1 + 5e_2 + 11e_3 + e_4$$

trois vecteurs de  $E$ .

Déterminer la dimension et une base de l'espace vectoriel  $F = \text{vect}\{u_1, u_2, u_3\}$ .

**Solution.** La matrice représentant la famille  $\mathcal{F} = (u_1, u_2, u_3)$  dans la base  $\mathcal{B}$ :

$$\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\mathcal{F}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 5 \\ 5 & 8 & 11 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Vérifions si  $\mathcal{F}$  est libre, soient  $\alpha, \beta$  et  $\gamma$  dans  $\mathbb{R}$ , alors :

$$\alpha u_1 + \beta u_2 + \gamma u_3 = O_E \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 5 \\ 5 & 8 & 11 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow (S) \begin{cases} \alpha + 2\beta + 3\gamma = 0 \\ 3\alpha + 4\beta + 5\gamma = 0 \\ 5\alpha + 8\beta + 11\gamma = 0 \\ \alpha + \beta + \gamma = 0 \end{cases}$$

**Système (S):**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 3 & 4 & 5 & 0 \\ 5 & 8 & 11 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \\ L_4 \end{array}$$

**Étape 1 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & -4 & 0 \\ 0 & -2 & -4 & 0 \\ 0 & -1 & -2 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - 3L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 5L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \end{array}$$

**Étape 3 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|c} \boxed{1} & 2 & 3 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow -\frac{1}{2}L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \\ L_4 \leftarrow L_4 - \frac{1}{2}L_2 \end{array}$$

**Système équivalent à (S):**

$$\begin{cases} \alpha + 2\beta + 3\gamma = 0 \\ \beta + 2\gamma = 0 \\ 0 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

Alors

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + 2\beta = -3\gamma \\ \beta = -2\gamma \\ \gamma \in \mathbb{R} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = \gamma \\ \beta = -2\gamma \\ \gamma \in \mathbb{R} \end{cases}$$

Le système admet une infinité de solution, la famille  $\mathcal{F}$  est liée alors  $\dim \text{vect}(\mathcal{F}) \leq 2$

En plus on a la relation :

$$\forall \gamma \in \mathbb{R} \quad \gamma u_1 - 2\gamma u_2 + \gamma u_3 = \gamma(u_1 - 2u_2 + u_3) = O_E \Rightarrow u_3 = -u_1 + 2u_2$$

donc  $\text{vect}(\mathcal{F}) = \text{vect}\{u_1, u_2\}$ .

Soit  $\alpha$  et  $\beta$  dans  $\mathbb{R}$ , alors :

$$\alpha u_1 - \beta u_2 = O_E \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + 2\beta = 0 \\ \beta = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \alpha = \beta = 0$$

donc la famille  $\{u_1, u_2\}$  est libre et génératrice de  $\text{vect}(\mathcal{F})$ .

par suite la famille  $\{u_1, u_2\}$  est une base et  $\dim \text{vect}(\mathcal{F}) = 2$ .

**Exercice 1.5.** Soit  $F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : 2x + y + 3z - t = 0 \text{ et } 3x + 2y + 4z - 4t = 0\}$ .  
Montrer que  $F$  est un sous espace vectoriel de  $\mathbb{R}^4$  et déterminer sa dimension.

**Solution.**

$$u = (x, y, z, t) \in F \Leftrightarrow (S) \begin{cases} 2x + y + 3z - t = 0 \\ 3x + 2y + 4z - 4t = 0 \end{cases}$$

**Système (S):**

**Étape 1 :**

$$\left| \begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & 3 & -1 & 0 \\ 3 & 2 & 4 & -4 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \end{array} \quad \left| \begin{array}{cccc|c} \boxed{2} & 1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & -1 & -5 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow 2L_2 - 3L_1 \end{array}$$

$x, y$  sont les variables principales et  $z, t$  sont les variables secondaires, alors

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + y = -3z + t \\ y = z + 5t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2z - 2t \\ y = z + 5t \end{cases} \quad z, t \in \mathbb{R}$$

par suite, pour tous  $z$  et  $t$  dans  $\mathbb{R}$

$$u = (x, y, z, t) \in F \Leftrightarrow u = (2z - 2t, z + 5t, z, t)$$

donc

$$u = (x, y, z, t) \in F \Leftrightarrow u = (2z, z, z, 0) + (-2t, 5t, 0, t) = z(2, 1, 1, 0) + t(-2, 5, 0, 1)$$

Posons  $u_1 = (2, 1, 1, 0)$  et  $u_2 = (-2, 5, 0, 1)$

$$F = \{z u_1 + t u_2 : z, t \in \mathbb{R}\} = \text{vect}\{u_1, u_2\}$$

Alors  $F$  est le sous-espace vectoriel engendré par  $\{u_1, u_2\}$ .

Soit  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ , alors

$$\alpha u_1 + \beta u_2 = O_{\mathbb{R}^4} \Leftrightarrow \begin{cases} 2\alpha + 5\beta = 0 \\ \alpha - 2\beta = 0 \\ \alpha = 0 \\ \beta = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \alpha = \beta = 0$$

donc  $\{u_1, u_2\}$  est une famille libre.

D'où  $\{u_1, u_2\}$  est une base de  $F$  et  $\dim F = 2$

## 2 Calcul de l'inverse d'une matrice

**Exercice 2.1.** Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ . Vérifier que  ${}^tA = A^{-1} = -A$ .

**Solution.**  ${}^tA = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  alors  ${}^tA = -A$  et  ${}^tA A = A {}^tA = I_4$

**Exercice 2.2.** Les matrices suivantes sont-elles inversibles ? Si oui, calculer leur inverse :

$$i) A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad ii) B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad iii) C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 4 & 8 & 1 & 3 \\ 2 & 4 & 7 & 1 \\ 3 & 6 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

**Solution. :**

i)

$$|A \parallel I_3| = \left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{array}$$

**Étape 1 :**

**Étape 2:**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -5 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1 \end{array} \quad \left| \begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{5} & 1 & -2 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 2L_2 \end{array}$$

La réduite de Gauss de  $A$  admet 3 pivots, alors  $A$  est inversible.

**Étape 3 :**

**Étape 4:**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} \boxed{5} & 0 & 0 & 3 & 4 & -2 \\ 0 & \boxed{1} & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & \boxed{5} & 1 & -2 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \leftarrow 5L_1 - 2L_3 \\ L_2 \leftarrow L_2 + L_3 \\ L_3 \end{array} \quad \left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{3}{5} & \frac{4}{5} & -\frac{2}{5} \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{5} & -\frac{2}{5} & \frac{1}{5} \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \leftarrow \frac{1}{5}L_1 \\ L_2 \\ L_3 \leftarrow \frac{1}{5}L_3 \end{array}$$

alors

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & \frac{4}{5} & -\frac{2}{5} \\ -1 & -1 & 1 \\ \frac{1}{5} & -\frac{2}{5} & \frac{1}{5} \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & 4 & -2 \\ -5 & -5 & 5 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

ii)

$$|B \parallel I_3| = \left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{array}$$

**Étape 1 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \end{array}$$

**Étape 2:**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & \boxed{4} & -1 & 1 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftrightarrow L_3 \\ L_3 \leftrightarrow L_2 \end{array}$$

La réduite de Gauss de  $B$  admet 3 pivots, alors  $B$  est inversible.

**Étape 3 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} \boxed{1} & 0 & -2 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & \boxed{4} & -1 & 1 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - 2L_2 \\ L_2 \\ L_3 \end{array}$$

**Étape 4:**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} \boxed{2} & 0 & 0 & 1 & 1 & -4 \\ 0 & \boxed{4} & 0 & 1 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & \boxed{4} & -1 & 1 & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \leftarrow 2L_1 + L_3 \\ L_2 \leftarrow 4L_2 - L_3 \\ L_3 \end{array}$$

**Étape 5 :**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} \boxed{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -2 \\ 0 & \boxed{4} & 0 & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & 1 \\ 0 & 0 & \boxed{4} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \leftarrow \frac{1}{2}L_1 \\ L_2 \leftarrow \frac{1}{4}L_2 \\ L_3 \leftarrow \frac{1}{4}L_3 \end{array}$$

alors

$$B^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -2 \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & 1 \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -8 \\ 1 & -1 & 4 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

iii)

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 4 & 8 & 1 & 3 \\ 2 & 4 & 7 & 1 \\ 3 & 6 & 8 & 9 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \\ L_4 \end{array}$$

**Étape 1 :**

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & -11 & -13 \\ 0 & 0 & 1 & -7 \\ 0 & 0 & -1 & -3 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_2 - 4L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 - 3L_1 \end{array}$$

**Étape 2:**

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & -11 & -13 \\ 0 & 0 & 0 & -90 \\ 0 & 0 & 0 & -8 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \leftarrow 11L_3 + L_2 \\ L_4 \leftarrow 11L_4 - L_2 \end{array}$$

$$\mathbf{Étape 3 :} \quad \begin{pmatrix} \boxed{1} & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & \boxed{-11} & -13 \\ 0 & 0 & 0 & \boxed{-90} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \\ L_4 \leftarrow 90L_4 - 8L_2 \end{array}$$

Dès la première étape on peut déduire que le nombre de pivots  $r$  de la réduite de Gauss de  $C$  est inférieur ou égale à 3 et donc la matrice  $C$  d'ordre 4 n'est pas inversible.

De la troisième étape on déduit que le nombre de pivots  $r = 3$ , alors le rang des vecteurs colonnes de la matrice  $C$  est égale à 3.

**Exercice 2.3.** Soient

$$P = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad A = \begin{pmatrix} \alpha & 2(\beta - \alpha) & 2(\gamma - \beta) \\ 0 & \beta & \gamma - \beta \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix} \quad \text{où } \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}^*$$

i) Montrer que la matrice  $P$  est inversible et calculer son inverse  $P^{-1}$ .

ii) Calculer le produit  $AP$  puis déterminer la matrice  $D = P^{-1}AP$ .

iii) En déduire  $A^n$  pour tout entier  $n$ .

iv) Étant donné des réels non nuls  $\alpha$ ,  $\beta$  et  $\gamma$ , déterminer les suites  $x_n$ ,  $y_n$  et  $z_n$  définies par la relation de récurrence :

$$\forall p \in \mathbb{N}^*, \begin{cases} x_p = \alpha x_{p-1} + 2(\beta - \alpha) y_{p-1} + 2(\gamma - \beta) z_{p-1} \\ y_p = \beta y_{p-1} + (\gamma - \beta) z_{p-1} \\ z_p = \gamma z_{p-1} \\ x_0, y_0, z_0 \in \mathbb{R} \end{cases}$$

**Solution.** .

i) La matrice  $P = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  est d'ordre 3 et admet 3 pivots, alors  $A$  est inversible.

Calculons son inverse :

$$|A \parallel I_3| = \left| \begin{array}{ccc|ccc} \boxed{3} & 4 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{2} & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{1} & 0 & 0 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{array}$$

**Étape 1 :**

**Étape 2:**

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} 3 & 0 & 0 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - 2L_2 \\ L_2 \leftarrow L_2 - L_3 \\ L_3 \end{array} \quad \left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right| \begin{array}{l} L_1 \leftarrow \frac{1}{3}L_1 \\ L_2 \leftarrow \frac{1}{2}L_2 \\ L_3 \end{array}$$

alors

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & -4 & 0 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

ii)

$$AP = \begin{pmatrix} \alpha & 2(\beta - \alpha) & 2(\gamma - \beta) \\ 0 & \beta & \gamma - \beta \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3\alpha & 4\beta & 2\gamma \\ 0 & 2\beta & \gamma \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix}$$

$$D = P^{-1}AP = P^{-1}(AP) = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 & -4 & 0 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3\alpha & 4\beta & 2\gamma \\ 0 & 2\beta & \gamma \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \beta & 0 \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix}$$

iii)

$$D = P^{-1}AP \Rightarrow PD = AP \Rightarrow PDP^{-1} = A$$

par suite  $A = PDP^{-1}$ .

Alors on vérifie par récurrence que pour tout entier  $n$  :  $A^n = PD^nP^{-1}$ .

$$D^n = \begin{pmatrix} \alpha^n & 0 & 0 \\ 0 & \beta^n & 0 \\ 0 & 0 & \gamma^n \end{pmatrix}$$

$$PD^n = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha^n & 0 & 0 \\ 0 & \beta^n & 0 \\ 0 & 0 & \gamma^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3\alpha^n & 4\beta^n & 2\gamma^n \\ 0 & 2\beta^n & \gamma^n \\ 0 & 0 & \gamma^n \end{pmatrix}$$

Donc

$$A^n = P D^n P^{-1} = (P D^n) P^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3\alpha^n & 4\beta^n & 2\gamma^n \\ 0 & 2\beta^n & \gamma^n \\ 0 & 0 & \gamma^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -4 & 0 \\ 0 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A^n = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 6\alpha^n & 12(\beta^n - \alpha^n) & 12(\gamma^n - \beta^n) \\ 0 & 6\beta^n & 6(\gamma^n - \beta^n) \\ 0 & 0 & 6\gamma^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha^n & 2(\beta^n - \alpha^n) & 2(\gamma^n - \beta^n) \\ 0 & \beta^n & \gamma^n - \beta^n \\ 0 & 0 & \gamma^n \end{pmatrix}$$

iv) Ecriture matricielle du système :

$$\forall p \in \mathbb{N}^* \quad \begin{pmatrix} x_p \\ y_p \\ z_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 2(\beta - \alpha) & 2(\gamma - \beta) \\ 0 & \beta & \gamma - \beta \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{p-1} \\ y_{p-1} \\ z_{p-1} \end{pmatrix} \quad \text{avec } x_0, y_0, z_0 \in \mathbb{R}$$

Pour tout  $p \in \mathbb{N}$  posons  $U_p = \begin{pmatrix} x_p \\ y_p \\ z_p \end{pmatrix}$  alors

$$\forall p \in \mathbb{N}^* \quad U_p = A U_{p-1} = A^2 U_{p-2} = \dots = A^p U_0$$

Vérifions par récurrence sur  $p$  que  $U_p = A^p U_0$ .

Si  $p=1$   $U_1 = A U_0$  vraie.

On suppose que  $U_p = A^p U_0$  vraie pour  $p$ , alors :

$U_{p+1} = A U_p = A A^p U_0 = A^{p+1} U_0$  vraie pour  $p+1$ .

Alors pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  et pour tous  $x_0, y_0, z_0 \in \mathbb{R}$

$$U_n = A^n U_0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_n \\ y_n \\ z_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha^n & 2(\beta^n - \alpha^n) & 2(\gamma^n - \beta^n) \\ 0 & \beta^n & \gamma^n - \beta^n \\ 0 & 0 & \gamma^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix}$$

Par suite

$$\begin{cases} x_n = \alpha^n x_0 + 2(\beta^n - \alpha^n) y_0 + 2(\gamma^n - \beta^n) z_0 \\ y_n = \beta^n y_0 + (\gamma^n - \beta^n) z_0 \\ z_n = \gamma^n z_0 \end{cases} \quad \text{avec } x_0, y_0, z_0 \in \mathbb{R}$$